



ملخص قوانين

الصف العاشر الثانوي

الفصل الدراسي الثاني

إعداد : إبراهيم عطية

①

ملخص قوانین الصف العاشر

٢: ابراهيم عطية

أولاً :- "نظريات ونتائج ومفاهيم"

- ١- كل ثلاث نقاط ليست على استقامة واحدة تمر بها دائرة واحدة.
- ٢- المماس عمودي على نصف قطر التماس.
- ٣- المستقيم العمودي على نصف قطر دائرة عند نهايته يكون مماساً لهذه الدائرة عند هذه النقطة.
- ٤- القطعتان المماسات لدائرة والمرسومتان من نقطة خارجها متطابقتان.
- ٥- مركز الدائرة الداخلة لمثلث هو نقطة تلاق منصفات الزوايا الداخلية للمثلث.
- ٦- مركز الدائرة الخارجة لمثلث هو نقطة تلاق محاور الثلاثة لأضلاع المثلث.
- ٧- للزوايا المركزية المتطابقة أوتار متطابقة والعكس صحيح.
- ٨- الأوتار المتطابقة تقابل أقواساً متطابقة.
- ٩- الأوتار المتطابقة في دائرة على أبعاد متساوية من مركزها والعكس صحيح.
- ١٠- القطر العمودي على وتر في دائرة يُنصفه ويُنصف كلاً من قوسيه.
- ١١- القطر الذي يُنصف وترًا في دائرة يكون عمودياً على الوتر.
- ١٢- خط المركزين لدائرتين متقاطعتين يكون عمودياً على الوتر المشترك بينهما ويُنصفه.

١٣- قياس الزاوية المركزية يساوي قياس لقوس المحصور بين ضلعيها. (٢)

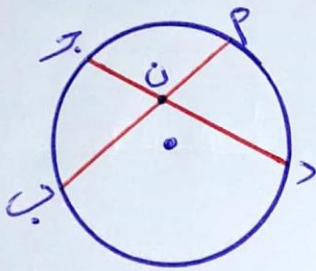
١٤- قياس الزاوية المحيطية يساوي "نصف" قياس لقوس المحصور بين ضلعيها.

١٥- قياس الزاوية المحيطية يساوي "نصف" قياس الزاوية المركزية المشتركة معها في نفس لقوس.

١٦- قياس الزاوية المحيطية لمجموعة في نصف دائرة = 90° .

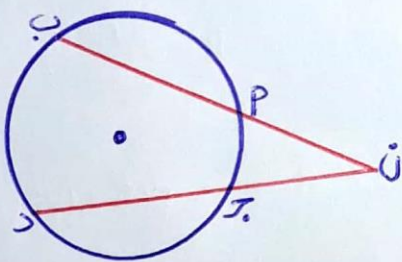
١٧- قياس الزاوية "المماسية" يساوي قياس الزاوية "المحيطة" المشتركة معها في نفس لقوس

١٨- "تقاطع وترين داخل الدائرة"



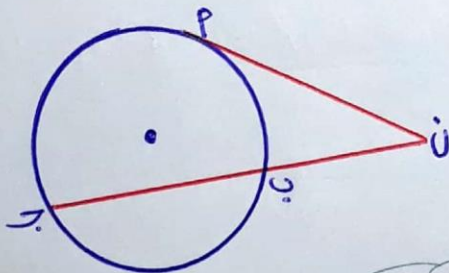
$$AN \times NB = CN \times ND$$

١٩- "تقاطع وترين خارج الدائرة"



$$NP \times PB = ND \times DA$$

٢٠- "تقاطع مماس وقاطع للدائرة"



$$NP^2 = NB \times NA$$

٢: ابراهيم عطية

(٣)

ثانياً :- "المصفوقات"

- ١- "المصفوفة المربعة" ← عدد المصفوف = عدد الأعمدة
- ٢- "المصفوفة الأفقية" ← صف واحد
- ٣- "المصفوفة العمودية" ← عمود واحد
- ٤- "المصفوفة الصفرية" ← جميع عناصرها أصفار
- ٥- "شروط ضرب مصفوفتين" ← عدد أعمدة المصفوفة الأولى = عدد صفوف المصفوفة الثانية .
- ٦- "مصفوفة الوحدة" ← لها مصفوفة مربعة عناصر قطرها الرئيس ١ وبقيّة العناصر صفر
- ٧- "محدد المصفوفة" ← حاصل ضرب إطرفين - حاصل ضرب الوسطين

$$\begin{bmatrix} \uparrow & \downarrow \\ \text{ب} & \text{د} \\ \text{ج} & \text{ا} \end{bmatrix} \rightarrow \Delta = \text{ا} \cdot \text{د} - \text{ب} \cdot \text{ج}$$
- ٨- "النظير الضربي للمصفوفة"

$$\begin{bmatrix} \text{ب} & \text{ا} \\ \text{د} & \text{ج} \end{bmatrix} = \underline{\underline{\text{ا}}} \rightarrow \underline{\underline{\text{ا}}} \cdot \frac{1}{\Delta} = \begin{bmatrix} \text{د} & -\text{ب} \\ \text{ج} & -\text{ا} \end{bmatrix}$$
- ٩- "المصفوفة المنعكسة" ← هو التي محددها = صفر
- ١٠- "حل نظام معادلتين خطيتين"

"طريقة كرامر"

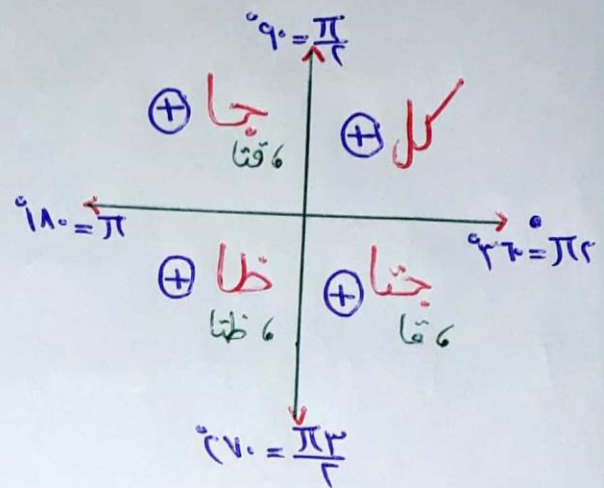
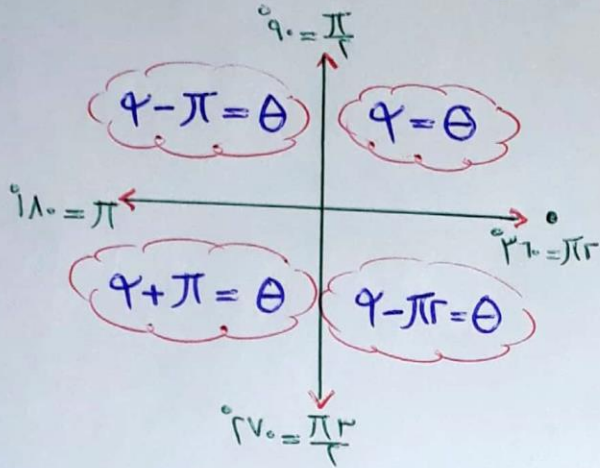
"طريقة النظير الضربي"

٢: ابراهيم عطية

٤

ثالثاً :- "حساب مثلثات"

١- جتا $\theta = \frac{\text{المجاور}}{\text{الوتر}}$ ، جا $\theta = \frac{\text{المقابل}}{\text{الوتر}}$ ، ظا $\theta = \frac{\text{المقابل}}{\text{المجاور}}$



٢- العلاقات بين الدوال مثلثية :

جا $(\theta + \frac{\pi}{2}) = \text{جتا } \theta$
 جتا $(\theta + \frac{\pi}{2}) = -\text{جا } \theta$
 ظا $(\theta + \frac{\pi}{2}) = -\text{ظا } \theta$

جا $(\theta - \pi) = -\text{جا } \theta$
 جتا $(\theta - \pi) = -\text{جتا } \theta$
 ظا $(\theta - \pi) = \text{ظا } \theta$

جا $(\theta - \frac{\pi}{2}) = \text{جتا } \theta$
 جتا $(\theta - \frac{\pi}{2}) = \text{جا } \theta$
 ظا $(\theta - \frac{\pi}{2}) = \text{ظا } \theta$

جا $(\theta + \pi) = -\text{جا } \theta$
 جتا $(\theta + \pi) = -\text{جتا } \theta$
 ظا $(\theta + \pi) = \text{ظا } \theta$

جا $(\theta - \pi/2) = \text{جتا } \theta$
 جتا $(\theta - \pi/2) = \text{جا } \theta$
 ظا $(\theta - \pi/2) = \text{ظا } \theta$

أ. براهيم عطية

⑤

٣- "حل المعادلات المثلثية"

$$\boxed{\text{ظا } \theta = \text{ظا } \theta}$$

$$\boxed{\text{جا } \theta = \text{جا } \theta}$$

$$\boxed{\text{جتا } \theta = \text{جتا } \theta}$$

$$\text{إما: } \theta = \pi + \theta$$

$$\text{إما: } \theta = \pi + \theta$$

$$\text{إما: } \theta = \pi + \theta$$

$$\text{أو: } \theta = \pi + (\theta + \pi)$$

$$\text{أو: } \theta = \pi + (\theta - \pi)$$

$$\text{أو: } \theta = \pi - \theta$$

٤- "المطابقات المثلثية"

$$\frac{\text{جا } \theta}{\text{جتا } \theta} = \text{ظا } \theta$$

$$\frac{1}{\text{جا } \theta} = \text{قتا } \theta$$

$$\frac{1}{\text{جتا } \theta} = \text{قا } \theta$$

$$\frac{\text{جتا } \theta}{\text{جا } \theta} = \text{ظتا } \theta$$

$$\frac{1}{\text{ظا } \theta} = \text{ظتا } \theta$$

$$\text{جا } \theta + \text{جتا } \theta = 1$$

$$1 + \text{ظا } \theta = \text{قا } \theta$$

$$1 + \text{ظتا } \theta = \text{قتا } \theta$$

P: ابراهيم عطية

٦

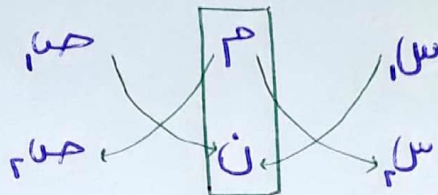
رابعاً :- "المستوى الإحصائي"

١- "المسافة بين نقطتين" $\leftarrow \sqrt{(س_١ - س_٢)^2 + (ص_١ - ص_٢)^2}$

٢- "متوسط قطعة مستقيمة" $\leftarrow \left(\frac{ص_١ + ص_٢}{٢} , \frac{س_١ + س_٢}{٢} \right)$

٣- "تقسيم قطعة مستقيمة من الداخل"

٢ (س, ص), ب (س, ص), م نسبة التقسيم م : ن



$$\frac{ص_١ + ص_٢}{٢} = ص$$

$$\frac{س_١ + س_٢}{٢} = س$$

٤- "ميل الخط المستقيم"

$$م = \frac{ص_١ - ص_٢}{س_١ - س_٢} \quad , \quad م = \frac{ص_١ - ص_٢}{س_١ - س_٢}$$

نقطتين

$$٠ = ج + ب ص + س پ$$

من معادلة الخط المستقيم

$$\frac{پ - ب}{ب} = \frac{معامل س}{معامل ص} = م$$

$$ص = م س + ج$$

من معادلة الخط المستقيم

$$م = \frac{معامل ص}{معامل س}$$

٢: ابراهيم عطية

٥- "معادلة الخط المستقيم"

٧

٢٠٠٤: إبراهيم عطية

$$M_1 - M_2 = M (S - S_1)$$

$$M_1 = M_2 \leftarrow \text{المستقيمان متوازيان}$$

$$\frac{1}{M_1} = \frac{1}{M_2} \leftarrow \text{المستقيمان متعامدان}$$

$$8- \text{"البعد بين نقطة ومستقيم"} \leftarrow F = \frac{|S_1 + S_2 M_1 + S_3|}{\sqrt{M_1^2 + M_2^2}}$$

٩- "معادلة الدائرة"

١ صورة عامة

$$S^2 + S_1 x + S_2 y + S_3 = 0$$

$$\text{المركز} = \left(-\frac{S_1}{2}, -\frac{S_2}{2} \right)$$

$$R^2 = \frac{1}{4} (S_1^2 + S_2^2 - 4S_3)$$

* قبل الحل تأكد أن:

$$\text{معامل } S^2 = \text{معامل } S_1 = 1$$

* إذا كانت:

$$S_1^2 + S_2^2 - 4S_3 < 0 \quad \bullet \quad \text{تمثل دائرة}$$

$$S_1^2 + S_2^2 - 4S_3 = 0 \quad \bullet \quad \text{تمثل نقطة}$$

$$S_1^2 + S_2^2 - 4S_3 > 0 \quad \bullet \quad \text{لا تمثل دائرة}$$

١ صورة قياسية

$$(S_1 - D)^2 + (S_2 - E)^2 = R^2$$

$$\text{المركز} = (D, E)$$

* لاحظ

$$- \text{المركز نقطة الأصل } (0,0)$$

$$S^2 + S_1 = R^2$$

$$- \text{الدائرة تلمس محور السينات}$$

$$R = |E|$$

$$- \text{الدائرة تلمس محور الصادات}$$

$$R = |D|$$

①

١- "معادلة مماس الدائرة"

- ١- إيجاد مركز الدائرة
- صورة قياسية $(د، هـ)$
 - صورة عامة $(\frac{ل}{ف}، \frac{ك}{ف})$

٢- إيجاد ميل نصف القطر $\leftarrow م = \frac{ص_١ - ص_٢}{س_١ - س_٢}$

٣- إيجاد ميل المماس \leftarrow ميل لمماس $= \frac{١}{\text{ميل نصف القطر}}$

٤- عوضا في معادلة لمماس $\leftarrow ص_١ - ص_٢ = م(س_١ - س_٢)$

٢: (ابراهيم عطية)

9

2: ابراهيم عطية

خامساً :- "الإحصاء والاحتمال"

1- "الاخفاف المعيارى"

س "القيم" ، س "متوسط الحسابى" = $\frac{\text{مجموع القيم}}{\text{عددها}}$ ، ن "عدد القيم"

ع "التباين" = $\frac{\sum (س - \bar{س})^2}{ن}$

ع "الاخفاف المعيارى" = $\sqrt{\text{ع}}$ = $\sqrt{\text{التباين}}$

2- "التباديل" ← الترتيب مهم

ن ل ر = $\frac{ن!}{(ن-ر)!}$ = $\frac{\text{مضروب فوق}}{\text{مضروب طرحهم}}$ ← للتأكر بالآلة shift (x)

3- "اتوافيق" ← الترتيب غير مهم

ن ق ر = $\frac{ن!}{ر! (ن-ر)!}$ = $\frac{\text{مضروب فوق}}{\text{مضروب تحت} \times \text{مضروب طرحهم}}$

← للتأكر بالآلة shift (÷)

* P ، ب حدثان مستقلان

ل (ب ∩ پ) = ل (ب) × ل (پ)

* $\frac{\text{ل (ب ∩ پ)}}{\text{ل (ب)}} = \text{ل (پ/ب)}$

* $\text{ل (پ)} - 1 = \text{ل (\bar{پ})}$

4- "الاحتمال"

$\frac{\text{ل (پ)}}{\text{ل (ن)}} = \text{ل (پ)}$

ل (ب ∪ پ) = ل (ب) + ل (پ) - ل (ب ∩ پ)

ل (ب ∩ پ) = ل (ب) + ل (پ) - ل (ب ∪ پ)

* P ، ب حدثان متنافيات ← $\phi = \text{ب} \cap \text{پ}$

ل (ب ∩ پ) = صفر